

地桩专用焊接机



HI-MACH THEH CO.,LTD

备注:使用前请熟读并掌握操作规范,以免造成无法避免的伤害。



R
1、前言3
2、安全注意事项 ·······4
3、技术指标4
4、安装方式
5、面板功 <mark>能······</mark> 6
6、界面功能介绍·······15
HI-MACH TECH CO.,LTD
7、操作与使用 21
8、工作异常的检查要点···········21



为了顺应不断提高的焊接技术和焊接工艺,我们及时地推出了这一款高 性能、 高性价比的工业级自动地桩专用焊接机。本机构选用进口名牌电机及 控制器件,用(脉宽调制技术)、电流反馈等综合技术。使之有效保证焊接质 量。本机专为水泥机械,电力设备,太阳能等行业高要求施工对象设计,并能 满足多种形体要求,同时还能进行多种功能及模式焊接。总体来说本机构具有 以下几大优异性能: 1、移动走稳定、噪声小, 重复行走精度高。2、可随意设 置行走距离。3、可实现多种模式下焊接。4、高速移动和低速移动同等精度。 5、支枪机构可以自动调节。让用户即减少了设备的投入,又提高了生产效率, 体现了极高的性价比。

非常感谢您使用本公司地桩专用焊接机。 为了能让您正确堂握机构的操作方法和 安全使用。请务必在使用前仔细阅读本说明书。

- 本产品主机保修期为一年。其余相关附件及易损件不在保修范围之内。
- 保修期内、非人为损坏、非自然灾害引起的损坏可免费保修。其余的均要收取成本 工时费。



客户不得自行拆卸、改装及更换零件,否则可能会带来严重的后果。对于上述因素 产生的任何后果,本所不予承担责任。

-、安全注意事项

- 1、地桩专用焊接机机构应放置在有利通风的地方,后面板与周围物品或墙壁 应相隔 50cm 以上, 有利于电机排放热量。可燃物与机构距离不得少于 5m。
- 2、地桩专用焊接机整机和周围的可燃物保持足够的距离,必须确认电弧产生的 火花及烟尘绝对不会直接掉落在可燃物上,也杜绝避免让可燃物品靠近设备。
- 3、地桩专用焊接机应可靠接地,并按安全要求正确穿戴防护服装、绝缘手套 及安全鞋。
- 4、单相电源必须经单相闸刀开关接入地桩专用焊接机制箱。出现雷击时,或 焊机停止使用时,请关断闸刀开关。

二、技术指标

项 目	单位	MH-2500		
输入电压	V	220V±20%、48~62HZ		
相 数	相	单		
输入功率	W	TECH 1000		
额定输出功率	W	550		
额定输出电流	A	10		
额定负载持续率	%	80%		
防护等级		IP56		
绝缘等级		F		
体 积	mm	2500X390X815 (mm)		
重量	Kg	450		

昆山利玛赫自动化科技有限公司

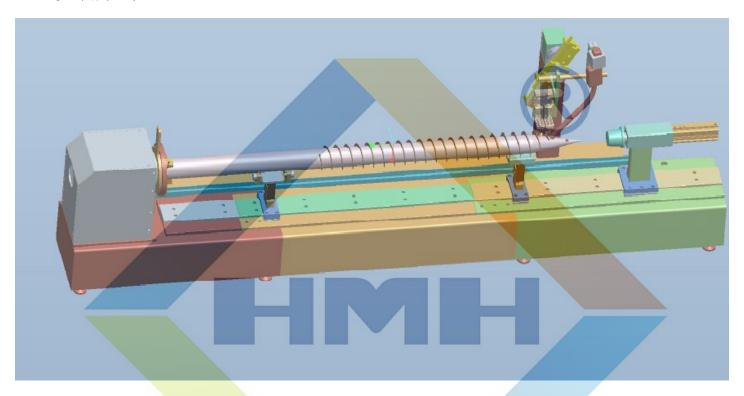
Tel:+86 512 57920071

Fax:+86 512 55257017 E-mail: Hi mach@yeah.net

Kunshan Hi – Mach Automation Technology Co., ltd ADD:江苏,昆山市水秀路 1899 号



三、安装方式

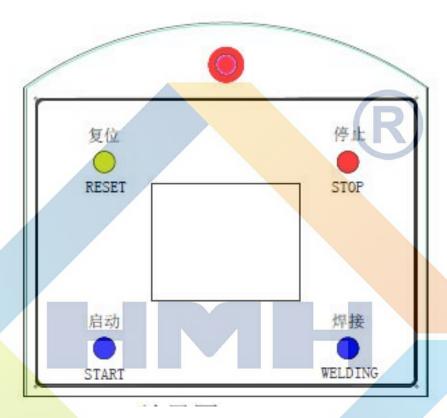


四、面板功能

开机界面







- 1. 触摸屏(人机界面):可在开机后按工件所需设定不同的参数,由触摸设置。
- POWER SW: 指电源开关, 当开启电源开关时, 触摸屏(人机界面)亮起。关 2. 闭时触摸屏 (人机界面) 熄灭。
- EMCY STOP: 即紧急停止按钮,发生紧急事件时按下次扭,一切动作停止,顺 3. 时针旋转时即复位---所有动作回归初始设置。
- START: 开始按钮,设置完成后按 START 所有动作开始的动作但不焊接。
- 5. WELDING: 焊接按钮,按下 WELDING 焊机启动,电机开始旋转。
- STOP: 停止按钮,按下 STOP 一切动作停止保持原有状态。 6.
- 7. RESET: 复位开关。当点击 RESET 时所用动作回复到原点位置。

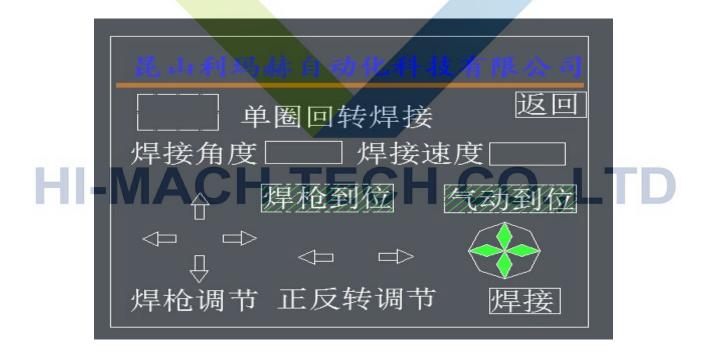
备注: 脚踏开关的"启动"和"焊接"和机器面板的功能具有同等功能。



点击任意点进入



点击单圈回转焊接进入





单圈回转焊接,参数设定:



数字键盘: DEL 表示删除(全部输入), CLR 表示清除

(逐个), ENTER:表示进入(输入确定)ESC

表示: 退出(退出次界面)

焊接角度: 指焊接时需要选择的角度,设定范围 0-999 度。

点击汉字后面的 会出现"数字键盘"

输入所需要的参数后点击 ENTER 焊接角度就

显示为 360 表示需要焊接的角度为 360 度。

焊接速度: 指在自动焊接时电机旋转的速度,设定范围 0-

9000mm 每秒。 点击汉字后面的

会出现

"数字键盘" 输入所需要的参数后点击

ENTER

显示为 500 表示需要焊接的速度为 500mm/s'。

焊枪到位: 当点击 焊枪到位 亮起, 电磁阀闭合焊枪由气缸推 送至焊接位置,再次点 焊枪到位 则熄灭气缸将 焊枪提升到焊枪最高位置。(焊枪到达最低位时会有 到位讯号输出, 到位指示灯亮起, 焊枪返回时到位讯 HI-M号灯熄灭,到位讯号消失)。

> 气动到位: 当点击气动到位 亮起 顶推气缸电磁阀闭合,气缸将 地桩加持到位。(焊枪到达最远位时会有到位讯号输 出,到位指示灯亮起,焊枪返回时到位讯号灯熄灭, 到位讯号消失)。



焊枪调节:可以手动点击 □ □ 方向箭头让焊枪上下, 左右移动。

正反调节:手动点击方向 箭头旋转点击正反旋转。

为焊接功能开启键,焊接 当被点亮时机器启动后焊机会 焊接:

焊接,当焊接不亮时则启动焊接时不焊接。

:表示工作状态显示,ON时工作,OFF时不工作

中心显示ON时手动任意方向键都无效。 备注: 当

点击单圈回转焊接进入



多圈螺旋焊接,参数设定:

焊接圈数: 指焊接时需要焊接的总圈数,设定范围 0-99 圈。

点击汉字后面的 会出现"数字键盘"

ENTER 焊接圈数就 输入所需要的参数后点击



显示为 表示需要焊接旋转25圈结束。 25

焊接速度: 指在自动焊接时圆盘(相对)旋转的速度,设定范围

0-9000mm 每秒。点击汉字后面的 会出现

"数字键盘" 输入所需要的参数后点击 ENTER

显示为 500 表示需要焊接的速度为 500mm/s

移动距离: 指旋转圆盘旋转一周, 焊<mark>枪左右移动</mark>电机需要移动 的距离,设定范围为 0-999mm。点击汉字后面的

会出现"数字键盘" 输入所需要的参数后点

显示为 40 表示焊枪左右移动电机需 击 ENTER 要移动的距离 40mm。

升降时间: 锥度焊接时需要上升一定高度所需要的时间, 设定 范围为 0-999 秒。点击汉字后面的 "数字键盘" 输入所需要的参数后点击 ENTER 显示为 33 表示焊枪焊接时需要上升一定高度所 需要的时间为33秒。

升降时间是一个功能开关有开启和关闭的功能,开启 (点亮)表示升降时间有效,关闭(不亮)则无效。

> 以上 里的数字均为举例值,具体参数需要 实际情况来设定。

升降距离: 焊枪从焊接的最低点升至焊接的最高点的距离。

设定范围 0-999,点击汉字后面的



"数字键盘" 输入所需要的参数后点击 ENTER 显示为 18 表示焊枪从焊接的最低点升至焊接的 最高点的距离 18mm。

焊枪调节:可以手动点击 方向箭头让焊枪上 下,左右移动。

正反调节: 手动点击 一方向箭头旋转点击正反旋转。

气动到位: 当点击气动到位 亮起 顶推气缸电磁阀闭合气缸将

地桩加持到位。再次点击 气动到位 时熄灭, 顶推

气缸回归起点位置(在顶推气缸到达工作所需位置时

会有讯号输出,到位讯号灯亮起,当顶推气缸返回时

到位讯号指示灯熄灭,到位讯号断开)

焊接: 为焊接功能开启键, 焊接 被点亮时机器启动后焊机会 焊接, 当 焊接 不亮时则不启动。

:表示工作状态显示,ON时工作,OFF时不工作

中心显示ON时手动任意方向键都无效。在停止状态下可以手动

間节手动遥感控制焊枪的上,下,左,右。

点击单圈回转焊接进入





单圈螺旋焊接,参数设定:

焊接角度: 指焊接时需要焊接的角度,设定范围 0-999 度。

点击汉字后面的

会出现"数字键盘"

输入所需要的参数后点击 ENTER 显示为 340 表示接时需要焊接的角度为340度。

焊接速度: 指在自动焊接时圆盘旋转的速度,设定范围 0-999

HI-N

9mm 每秒。点击汉字后面的 会出现"

数字键盘"输入所需要的参数后点击 ENTER 800 表示焊接速度为 800mm/s'。 示为

焊枪到位: 当点击 焊枪到位 亮起, 电磁阀闭合焊枪由气缸推 送至焊接位置,再次点 焊枪到位 则熄灭气缸将 焊枪提升到焊枪最高位置。(焊枪到达最低位会有

12



到位讯号输出, 到位指示灯亮起, 焊枪返回时到位讯 号灯熄灭,到位讯号消失)。

气动到位: 当点击气动到位 亮起 顶推气缸电磁阀闭合气缸将 地桩加持到位 (焊枪到达最低位有到位讯号输出, 到位指示灯亮起,焊<mark>枪返回时到</mark>位讯号灯熄灭,到 位讯号消失)。

多角度: 在一定的焊接角度范围内从第一个角度到第7个角度 的相对速度和相对距离不同的焊接模式。当点击

时此灯亮起,同时出现多"角度功能"如下 多角度 在次点击多角度时此灯熄灭,设置焊接角度为主屏幕的 角度设置有效。

多角度功能:

	昆山利耳	山林自	动化科技	有限公司
	一段角度		一段距离	返回
	二段角度		二段距离	
HI-IV	三段角度 [三段距离	O.,LI
	四段角度[四段距离	
	五段角度[五段距离	
	六段角度 [六段距离	
	七段角度[七段距离	



角度设定为: 0-999度,设置应该为第一角度>0°第二角度> 第一角度,第三角度>第二角度,第四角度>第三 角度,以此类推。距离设定:为0-999可依据工件 的要求设定。

警告: 当后角度<前角度是则无错误操作会出现错误报警或死机

备注: 多角度是一个功能开关有开启和关闭的功能, 开启(点亮)表示 升降时间有效可以进入下一个页面设定,关闭(不亮)则无效。

焊枪调节:可以手动移动 方向箭头让焊枪上下

,左右移动。

正反调节:手动点击 方向箭头旋转点击正反旋转。

焊接: 为焊接功能开启键, 焊接 当被点亮时机器启动后可以焊接,

焊接 不亮时则不启动。

:表示工作状态显示,

ON 时工作, OFF 时不工作

中心显示 ON 时手动任意方向键都无效。 备注: 当

操作及使用:

手动控制盒





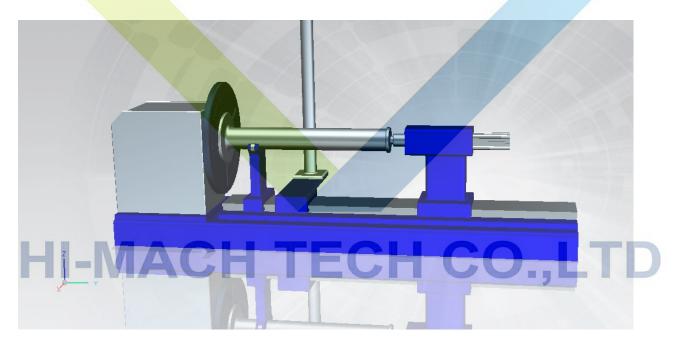
位置开关: 在手动或自动状态焊枪下降时点击 "位置开关"焊枪下降停止,但可以 再次搬动升降调节开关来控制焊枪升降, 直至焊枪最低位位置, 或焊枪 所需要停留的位置。

升降调节:自动地桩焊接设备在开机后,焊接前的任意时间可以手动调节焊枪的上下。

前后调节:自动地桩焊接设备在开机后,焊接前的任意时间可以手动调节焊枪的位置。

圈回转焊接自动操作方法

设定焊接角度 0-999° (依据产品的特性设定相应的角度)。 设定焊接 0-7000mm/S" (依据焊接的工艺调配焊接速度)。 安装工件---将需要焊接的工件放置在地桩专用焊接机上。 工件安装:





开始启动----点击启动按钮或踩踏启动脚踏开关,----到位气缸自动 推出工件顶尖,将工件顶紧到位,到位气缸到位讯号灯点亮---焊枪气 缸自动推出将焊枪,推到需要到达的位置——焊枪到位讯号灯点亮焊接 准备工作就绪,目测各位置准确(工件和焊枪位置),启动焊接按钮或 脚踏焊接开关,焊接机开始送丝焊接,旋<mark>转圆盘按照</mark>设定速度旋转至焊 接所设定的焊接角度,焊机停止,送丝停止,焊枪气缸将焊枪提升到最 高位, 气动到位回复到最初位置(起点位置) 焊接结束。

备注: 当到位气缸到位指示灯不亮时焊枪不会下降, 当焊枪气缸<u>到位指示</u>灯不 亮时无法焊接。目测焊接位置: 当不在焊接位置时应停止焊机,即点击 复位按钮, 焊接则会被取消, 各部件返回起点位置。

单圈回转焊接手动操作方法

设定焊接角度 0-999° (依据产品的特性设定相应的角度)。 设定焊接 0-7000mm/S<mark>″ (依据焊</mark>接的工艺调配焊接速度)。

安装工件----将需要焊接的工件放置在地桩专用焊接上,点击"气缸到 位-"-气缸将顶尖推出---到达位置并顶紧工件,位置灯亮。点击"焊枪 -焊枪气缸将焊枪推出--到达焊接位置,位置灯亮。点击"启动" 按钮再点击"焊接"按钮(脚踏启动开关和焊机开关具有同样的功能)地 桩专用焊接机焊接机开始送丝焊接,当旋转圆盘按设定速度旋转至焊接所设 定的焊接角度时,焊机停止,送丝停止,焊枪气缸将焊枪提升到最高位,气 动到位回复到最初位置(起点位置)焊接结束。



备注:在非自动状态下需要点击或脚踏启动和焊接开关才能焊接,如果单独点击或 脚踏其中任意一个开关都不能启动,先焊接后启动同样无效。顺序为先启动 后焊接,但颠倒顺序则不影响焊接功能。只要顺序正确就能焊接。

多圈螺旋焊接自动操作方法

设定焊接圈数 0-999° (依据产品的特性设定相应的圈数)。

设定焊接 0-7000mm/S″(依据焊接的工艺调配焊接速度)。

设定移动距离: 1-999mm(依据工件的尺寸设定)。

设定升降时间: 0-999" (依据焊接一周的时间设定)或是否需要升降。

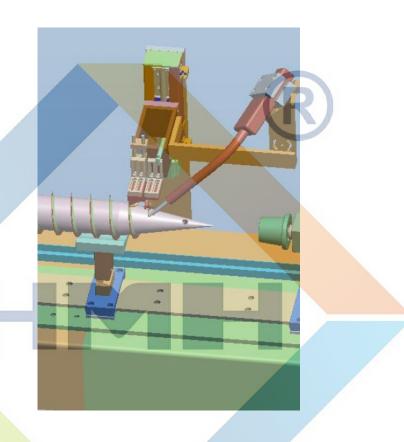
设定升降距离: 0-999mm(依据工件的尺寸设定),升降时间关闭则无效。





安装工件----将需要焊接的工件放置在地桩专用焊接机上。

工件安装及焊枪位置:



开始启动----点击启"动按"钮或踩踏启动脚踏开关 , ----到位气缸自动 推出工件顶尖将工件顶紧到位, 到位气缸"到位"讯号灯点亮---焊枪开始 下降至最低限位(如果无法一次校对位置,可在焊枪下降的过程中点击"

〇 讯号按钮,焊枪停止下降,手动扳动



效位对准,将下降焊枪至下限位讯号开关,输出讯

号)

点击或脚踏"焊接"开关地桩专用焊接机焊接机开始送丝,焊接,旋转 , 焊 枪开始移动和上升,当焊枪提升到设定上升距离(如:上升距离 18)定位 置时,焊枪停止上升继续按照设定好的距离(如:移动距离 40)移动移动



直至设定旋转圈数(如:焊接圈数 25 时焊机停止,送丝停止,焊枪开 始上升当焊枪最高位置停止,焊枪开始退回至起点位置,到位气缸松开,焊接结束。

多圈螺旋焊接手动操作方法

设定焊接圈数 0-999°(依据产品的特性设定好相应的圈数

设定焊接 0-7000mm/S" (依据焊接的工艺调配<mark>焊接速度</mark>)。

设定移动距离: 1-999mm(依据工件的尺寸设定)。

设定升降时间: 0-999" (依据焊接一周的时间设定)或是否需要升降。

设定升降距离: 0-999mm(依据工件的尺寸设定),升降时间关闭则无效。

工件摆放和焊枪位置和自动焊接相同。

点击气动到位 亮起,到位气缸自动推出工件顶尖将工件顶紧到位,到 位气缸到位讯号灯点亮。手动控制升降调节开关 将焊枪下降, 并在下降过程中校对好焊接的位置(将摇头开关 扳动到上升 位时,焊枪自动上升,扳动至下降位置时焊枪下降,松开此开关自动回复 到中间位置则为: 升 降关闭) 焊枪下限位, 下限位讯号灯亮, 到位讯号 启动开关,然后点击或脚踏 输出,点击或脚踏 焊接开关,

地桩专用焊接机焊接机开始送丝,焊接,旋转,焊枪开始移动和上升,当 焊枪提升到设的上升距离(如:上升距离 18)定位置时,焊枪停止上升 继续按照设定的距离(如:移动距离 40) 移动移动直至设定旋转圈数 (如:焊接圈数 | 25 |)时焊机停止,送丝停止,焊枪开始上升当焊枪最高

位置停止,焊枪开始退回至起点位置,气动到位 |熄灭,到位气缸松开,焊



接结束。

备注:在多圈螺旋焊接的状态下,如果没有开启升降时间功能,升降时间 OFF 时升降距离无效,当焊枪下降到最低限位,启动后焊枪会一直保持在最低位置。 为了确保焊接的精度建议在每一次开启电源后按复位按钮 让所有电机回复到原点位置。

警告: 在焊接前一定要确认<mark>升降时间</mark>是否需要开启,以免造成不必要的损坏或人身伤害! 单圈螺旋焊接自动操作方法

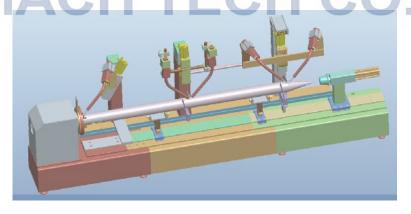
设定焊接角度 0-999° (依据产品的特性设定相应的角度)。

设定焊接 0-7000mm/S"(依据焊接的工艺调配焊接速度)。

多角度开关: 依据产品特性来选择,若工件的螺旋是均匀的(螺旋按照规则的角度一直旋转至最大角度)则不必开启此功能,若工件螺旋均匀(如图所示) 则需要选择多角度功能,

开启 多角度 亮起显示

此功能把需要焊接的总角度可以分为最多七段,(13页多角度功能有具体介绍) 安装工件---将需要焊接的工件放置在地桩专用焊接机上。



昆山利玛赫自动化科技有限公司 Kunshan Hi –Mach Automation Technology Co.,ltd 20

Tel:+86 512 57920071 ADD:江苏,昆山市水秀路 1899 号 Fax:+86 512 55257017 E-mail: Hi_mach@yeah.net



开始启动----点击启动按钮或踩踏启动脚踏开关,----到位气缸自动 推出工件顶尖将工件顶紧到位, 到位气缸到位讯号灯点亮---焊枪气 缸自动推出将焊枪,推到需要到达的位置——焊枪到位讯号灯点亮,焊 接准备工作就绪,目测各位置准确(工件和焊枪位置), 启动焊接按钒 或脚踏焊接开关,焊接机开始送丝焊接,当旋转圆盘按设定速度旋转焊 枪电机按照设定的速度移动至焊接所设定的焊接角度和位置时,焊机停止, 送丝停止,旋**转圆盘反转**退回起点位置,焊枪气缸将<mark>焊枪提升</mark>到最高位,焊 枪电机开始退回至起点位置气动到位回复到最初位置(起点位置)焊接结束。

故障与处理

序号	故障现象	故障原因	处理方法
1	焊枪不 <mark>能下降</mark>	1. 焊枪下降需要有到位讯号 2. 焊枪到位讯号接通	1. 移动到位讯号灯位置 2. 调低焊枪位置讯号位置
		3. 位置讯号灯不能亮起 4. 电磁阀不工作	3. 跟换位置讯号感应器 4. 更换电磁阀。
		5. 气缸不能到达焊枪最低位	5. 检修或更换气缸
2	启动后机器无动作	1. 工作状态没有选定 2. 急停后没有复位 3. 讯号感应器位置不正确	1. 需要进入人机界面选定工作模式 2. 点击复位按钮让机器电机复位或关闭 电源开关重新启动。
		4. 没有将开关接通	3. 开位置讯号是否亮起,或调整讯号感应器位置。 4. 重新点击或脚踏启动开关。
3	启动焊接后无动作	焊枪没有到达焊枪最低位置	1. 将焊枪调整到焊接最低位置 2. 点击位置讯号开关重新点击或脚踏一 次焊接开关。
4	启动焊接后不能焊 接,其他动作正常	1. 焊机电源是否开启 2. 焊机是否有送丝 3. 人机界面焊接功能是否启 4. 以上叁种状况都正常	1. 开启焊接电源。 2. 检查焊机木材连接电缆并连接好。 3. 点亮人机界面的焊接功能开关。 4. 更换焊机主机,联系焊机厂商。